

§7 球対称真空解の導出

7-1 計量の形

cf. 平坦な Minkowski 時空 \Rightarrow 原点 (こゝを取つておろ) のまわりに球対称

$$ds^2 = \underbrace{-dt^2 + dr^2}_{\theta, \varphi \text{ に依存しない}} + r^2 \underbrace{(d\theta^2 + \sin^2\theta d\varphi^2)}_{\text{この部分の計量 (2次元球面) は } r, t \text{ によらない}}$$

[一般化]

$d\theta^2 + \sin^2\theta d\varphi^2 = d\Omega^2$ の依存性をこのまゝに保つて一般化する

座標系 (t, r, θ, φ) に対して

$$ds^2 = g_{tt} dt^2 + 2g_{tr} dt dr + g_{rr} dr^2 + \chi^2 d\Omega^2 + 2g_{t\theta} dt d\theta + 2g_{t\varphi} dt d\varphi + 2g_{r\theta} dr d\theta + 2g_{r\varphi} dr d\varphi \quad (2)$$

$\chi = \chi(t, r) \geq 0$
とす。
(θ, φ の非対角項 = 0)

a) $r = \text{一定}$ の球面上 ($dr = 0$) で

$$(2) \Rightarrow ds^2 = g_{tt} dt^2 + \chi^2 d\Omega^2 + 2g_{t\theta} dt d\theta + 2g_{t\varphi} dt d\varphi \quad (3)$$

(3) より $g\left(\frac{\partial}{\partial t}, \frac{\partial}{\partial \theta}\right) = 2g_{t\theta}$ $\frac{\partial}{\partial t} = t$ 方向の基底

(この他に有限台さ. 時空に特別な方向性がない) とし得る. $\frac{\partial}{\partial \theta} = \theta$ 方向の基底

$$\left(\begin{array}{l} \frac{\partial}{\partial \theta} \text{ と逆向きのベクトル } -\frac{\partial}{\partial \theta} \text{ に対して} \\ g\left(\frac{\partial}{\partial t}, -\frac{\partial}{\partial \theta}\right) = -g\left(\frac{\partial}{\partial t}, \frac{\partial}{\partial \theta}\right) \neq 0 \\ \Rightarrow \frac{\partial}{\partial \theta} \text{ 方向と } -\frac{\partial}{\partial \theta} \text{ 方向の世界間隔が異なる長さまで計測できる} \end{array} \right)$$

$\rightarrow g_{t\theta} = 0 \quad (4)$

同様に考へて

$$g_{t\varphi} = 0 \quad (5)$$

b) $t = \text{一定}$ の面上 ($dt=0$) で考えよ.

2

(a) と同様の議論から,

$$g_{r\theta} = 0 \quad (6)$$

$$g_{r\varphi} = 0 \quad (7)$$

以上 a), b) より,

$$(2) \Rightarrow ds^2 = g_{tt} dt^2 + 2g_{tr} dt dr + g_{rr} dr^2 + \chi^2(t, r) d\Omega^2 \quad (8)$$

$$g_{tt} = g_{tt}(t, r), \quad g_{tr} = g_{tr}(t, r), \quad g_{rr} = g_{rr}(t, r)$$

(θ, φ は任意)

ここで (9) になるまで

$$\left. \begin{array}{l} \chi(t, r) \equiv R \\ t = T \end{array} \right\} \quad (9)$$

となり座標変換を行なうと (8) は

$$ds^2 = g_{TT}(T, R) dT^2 + 2g_{TR}(T, R) dT dR + g_{RR}(T, R) dR^2 + R^2 d\Omega^2 \quad (10)$$

と書ける

$$\left(\begin{array}{l} g_{TT} = \frac{\partial t}{\partial T} \frac{\partial t}{\partial T} g_{tt} + \frac{\partial t}{\partial T} \frac{\partial r}{\partial R} g_{tr} + \frac{\partial r}{\partial T} \frac{\partial t}{\partial T} g_{rt} + \frac{\partial r}{\partial T} \frac{\partial r}{\partial R} g_{rr} \\ \text{など} \end{array} \right)$$

ここで,

$$\left(g_{TT} dT + g_{TR} dR \right) \cdot A(T, R) \equiv d\tau \quad (11) \quad ; \quad \tau = \tau(T, R)$$

τ の完全微分

となる積分因子が存在する。(独立変数は2つなので)

すると,

$$\begin{aligned} (10) \Rightarrow ds^2 &= (g_{TT} dT + 2g_{TR} dR) dT + g_{RR} dR^2 + R^2 d\Omega^2 \\ &= \frac{1}{g_{TT}} \left(\frac{d\tau}{A} + g_{TR} dR \right) \left(\frac{d\tau}{A} - g_{TR} dR \right) + g_{RR} dR^2 + R^2 d\Omega^2 \\ &= \frac{1}{A^2 g_{TT}} d\tau^2 + \left(g_{RR} - \frac{(g_{TR})^2}{g_{TT}} \right) dR^2 + R^2 d\Omega^2 \quad (12) \end{aligned}$$

と対角化できる。

T の代わりに τ を座標とすれば、

$$ds^2 = g_{\tau\tau}(\tau, R) d\tau^2 + g_{RR}(\tau, R) dR^2 + R^2 d\Omega^2 \quad (13)$$

が、球対称時空 (* 真空でなくとも可) の計量の一般形となる。

$\tau = \text{一定}$ かつ $R = \text{一定}$ とし、

$$ds^2 = R^2 d\Omega^2 \Rightarrow R \text{ 座標は、この2次元面(球面)の面積が } 4\pi R^2 \text{ とおなじに定義されている。}$$

以下では $\tau \rightarrow t, R \rightarrow r$ と書く。

7-2 球対称真空解

$$(ds^2 = -e^{2\phi} dt^2 + e^{2\lambda} dr^2 + r^2 d\Omega^2 \quad (14)$$

$\left\{ \begin{array}{l} \phi = \phi(t, r) \\ \lambda = \lambda(t, r) \end{array} \right.$
ここで、時間的かつ空間的の量が負
空間的の量 λ は正
とおなじに符号をとる。

真空 ($T_{\mu\nu} = 0$) での Einstein 方程式

$$R_{\mu\nu} = 8\pi (T_{\mu\nu} - \frac{1}{2} g_{\mu\nu} T) = 0 \quad (15)$$

(14) の時空の Ricci テンソルを計算すると、($f' \equiv \frac{\partial f}{\partial x}, \dot{f} \equiv \frac{\partial f}{\partial t}$)

$$(R_{tt} = e^{2\phi-2\lambda} [\phi'' + \phi'(\phi' - \lambda' + \frac{2}{r})] - e^{\phi-\lambda} (\dot{\lambda} e^{\lambda-\phi}) \quad (16)$$

$$R_{tr} = -\frac{2e^\lambda}{r} (\dot{e}^{-\lambda}) \quad (17)$$

$$R_{rr} = -\phi'' - \phi'(\phi' - \lambda') + \frac{2\lambda'}{r} + e^{-\phi+\lambda} (\dot{\lambda} e^{\lambda-\phi}) \quad (18)$$

$$R_{\theta\theta} = -r\phi' e^{-2\lambda} + r\lambda' e^{-2\lambda} + 1 - e^{-2\lambda} \quad (19)$$

$$R_{\varphi\varphi} = R_{\theta\theta} \cdot \sin^2\theta \quad (20)$$

$$R_{t\theta} = 0, R_{t\varphi} = 0, R_{r\theta} = 0, R_{r\varphi} = 0, R_{\theta\varphi} = 0 \quad (21)$$

* この対称性のある時空で曲率を計算する場合。

"Cartan の構造方程式" を使えば比較的簡単

Misner, Thorne, Wheeler "Gravitation" § 14.5, 14.6

(17) = 0 かつ

$$(e^{-\lambda})' = 0 \Rightarrow \frac{\partial \lambda}{\partial t} = 0 \Rightarrow \lambda = \lambda(r) \quad (22)$$

すると、(16)、(18) の時間微分の項は 0 になる。

(16) = 0 & (18) = 0

$$\Rightarrow \phi' + \lambda' = 0 \quad (23)$$

(23) より、(19) = 0 なる。

$$2r e^{-2\lambda} \frac{d\lambda}{dr} + 1 - e^{-2\lambda} = 0 \quad (24)$$

(24) は解析的に解ける。

$$e^{2\lambda} = \frac{1}{1 - \frac{C}{r}} \quad (C: \text{積分定数}) \quad (25)$$

一方、(23) より

$$\phi = -\lambda(r) + K(t) \quad (K(t): t \text{ の任意関数}) \quad (26)$$

よって、

$$e^{2\phi} = e^{-2\lambda} e^{2K} = \left(1 - \frac{C}{r}\right) e^{2K} \quad (27)$$

(24) はまた、 $\tilde{t} \equiv \int e^{2K(t)} dt$ と (2) 時間座標を定義しなおすと、

$$(4): ds^2 = -\left(1 - \frac{C}{r}\right) d\tilde{t}^2 + \frac{dr^2}{1 - \frac{C}{r}} + r^2 d\Omega^2 \quad (28)$$

原点から遠方では

$$g_{\tilde{t}\tilde{t}} = -1 + \frac{2\bar{\Phi}_N}{r}$$

$\bar{\Phi}_N$: Newton の重力ポテンシャル

$$\bar{\Phi}_N = \frac{2M}{r} \text{ かつ } \underline{C = 2M}$$

$$\therefore (28) \quad ds^2 = -\left(1 - \frac{2M}{r}\right) dt^2 + \frac{dr^2}{1 - \frac{2M}{r}} + r^2 d\Omega^2 \quad (29)$$

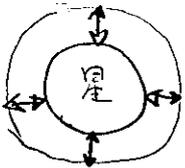
($\tilde{t} \rightarrow t$ と書き直した)

Schwarzschild 解

当初 λ には時間依存性を仮定したが、結局 (29) は
時間に依存しなくなる。

[Birkhoff の定理]

Einstein 方程式の球対称真空解は静的である。



球対称性を保ちながら振動する星の外部の真空は (29)
の形に書ける

(真空)



・ 外部は時間的に変動しない

・ 球対称な運動からは重力波は放射されない